

BERNAT LOAN

ÉTUDIANT INGÉNIEUR EN MASTER 2 EN SYSTÈMES ROBOTIQUES ET INTERACTIFS

Ayant acquis de solides compétences en R&D et intelligence artificielle à travers mes stages et mes projets de recherche. Je souhaite contribuer à la recherche en effectuant une thèse CIFRE

Portable 06 51 22 94 52

LinkedIn Bernat Loan

GitHub loanBRNT

Site loanbrnt.github.io

loan.brnt@gmail.com



PROJETS PERSONNELS

- Machine Learning pour étudier et reproduire le comportement animal avec Unreal Engine
- Calculatrice à base de dessin d'opérations

MES COMPÉTENCES

TECHNIQUES

- Maîtrise de PYTHON | C
- Application en C++ | JAVA
- Apprentissage automatique, profond et par renforcement
- IA générative (DM, GAN, ARM)
- Traitement, classification et détection d'images
- Traitement et synthèse de la parole
- Commande de Robots
- ROS 1 & ROS 2

INTERPERSONNELLES

- Gestion de projet et d'équipe
- Créatif et volontaire
- Très bonne capacité d'apprentissage et d'adaptation

LINGUISTIQUES

- TOEIC 915/990 : Certifié B2 Anglais
- Langue Natale : Français

LOGICIELLES

- TensorFlow / PyTorch / Numpy
- Suite Microsoft / Canva
- Matlab
- Unreal Engine 5 / Blender 4.0
- GIT / DOCKER

CENTRE D'INTÉRÊT

- Handball (Joueur & Coach)
- Musculation
- Création de jeux vidéo
- La recherche en IA générative

FORMATION

Diplôme d'ingénieur en Systèmes Robotiques et interactifs

UPSSITECH - ECOLE D'INGÉNIEUR (L3/M1/M2) 2021 - 2024

- Spécialité en Intelligence Artificielle / Interaction

Cycle Universitaire préparatoire aux grandes écoles

UNIVERSITÉ TOULOUSE 3 - PAUL SABATIER (L1/L2) 2019 - 2021

- Spécialité en Mathématiques et Informatique

Baccalauréat Scientifique - Science de l'ingénieur

LYCÉE ST JOSEPH - LA SALLE 2019

- Moyenne : 15.2/20 - Mention BIEN
- 2x champion de France, 1x vice-champion en Handball

EXPÉRIENCES

Stagiaire R&D : Développement d'un système d'IA générative pour l'augmentation de données en robotique

Siléane, Saint-Etienne, France FÉVRIER 2024 - AOÛT 2024

- En charge de la création et de l'intégration du système au sein de l'entreprise
- Utilisation de modèles de diffusion et NerF

Projet R&D : Evaluation de l'utilisation d'un Système Surround View pour de la navigation autonome

Continental Engineering Service, Toulouse, France SEPTEMBRE 2023 - FÉVRIER 2024

- Product Owner du projet
- Gestion du projet, Communication et Management des équipes

Stagiaire R&D : Développement d'une application de barman robotisé avec un bras robotique SAWYER

Human Centered Robotic Lab de Ostfalia, à Wolfenbüttel, Allemagne AVRIL 2023 - AOÛT 2023

- Conception et Implémentation de l'application via Flask, Pytorch et Node-red
- Détection de verres, bouteilles par Yolov5
- Localisation 3D de verres/bouteilles à partir d'images 2D.
- Planification de trajectoire adaptative avec ROS.

Projet R&D : Conception d'un environnement de simulation physique et modélisation 3D d'un robot agricole à chenilles

Agreenculture, Toulouse, France SEPTEMBRE 2022 - MARS 2023

- Responsable de la création et de l'implémentation d'un modèle 3D du robot avec Blender et Unreal Engine 5 en modélisant les contraintes physiques
- Participation à la création d'un environnement de simulation.

Président du Bureau des Elèves

Association Youpsitech, école UPSSITECH MARS 2022 - MARS 2023

- Organisation d'événements
- Management d'équipe